

Verwendung der pond pilot PC Software

Achtung !

Bei der Verwendung der pond pilot PC Software dürfen die Grenzwerte für die einzelnen Regelungen anhand der IKS Pond Pilot Bedienanleitung nicht über- oder unterschritten werden.

Dies gilt insbesondere für den Parameter „Dos.zeit max.“ der pH-Regelung. Hier dürfen keine Werte kleiner 22 Minuten bzw. größer 23 Stunden eingetragen werden.

Neue firmware.dll für pond pilot PC Software

Auf der Internetseite von „www.iks-aqua.com -> pond pilot -> Software“ steht die neue firmware.dll zur Verfügung, die mit der **Pond Pilot Firmware Version 1.21** kompatibel ist. Die Datei steht als zip-Datei zur Verfügung. Laden Sie die zip-Datei herunter auf Ihren PC. Unter Microsoft Windows XP doppel-klicken Sie bitte die Datei, diese wird darauf hin in ein Verzeichnis Ihrer Wahl entpackt. Die Datei firmware.dll kopieren Sie nun bitte in das Installationsverzeichnis der pondpilot Software (eventuell heißt dieses Verzeichnis C:\Programme\pond_pilotsoftware) und überschreiben damit automatisch die alte firmware.dll Datei. Fertig – Sie können nun die pondpilot Software mit der aktuellen pond pilot firmware 1.21 für das Rückschreiben der Konfiguration nutzen.

Änderungen der einzelnen pond pilot Firmware Versionen

Pond Pilot Firmware Version 1.15

Erste Version

Pond Pilot Firmware Version 1.16

-Änderung: Sensor1 Displayanzeige: 1 (Pe) D.fluss 1 oder (Pe) k. D.flus;

Pond Pilot Firmware Version 1.17

-Änderung: In äußerst seltenen Fällen trat bei Version 1.16 selbst bei neuen Redox-Sensoren während der Einpunkt-Kalibrierung ein Fehler auf.

Pond Pilot Firmware Version 1.18

-Zwischenversion

Pond Pilot Firmware Version 1.19

-Anzeige der Regelzustände + oder – im Display nur bei Strömung möglich.

- **pH-Regelung** : Dos. Zeit max. einstellbar von 22 Minuten bis 23 Stunden, Vorgabewert ist (nach einem Reset oder AutoReset) 2 Stunden. Nach Erreichen der eingestellten Zeit erfolgt ein Alarm. Dieser kann nur durch Drücken der Escape-Taste beendet werden. Der Status des Strömungswächters beeinflusst den Alarm nicht. Die Verzögerungszeit wurde von 300 Sekunden auf 150 Sekunden reduziert, damit auch in recht großen Teichen der pH Wert ausreichend gesenkt werden kann.

Pond Pilot Firmware Version 1.20

- Bedingte Korrektur des pH-Sollzwischenwertes um Mitternacht um 0.1 pH-Einheiten

- pH-Regelalgorithmus mit 30 Sekunden Ein- und 150 Sekunden Auszeit. Vorlaufzeit bei Aktivierung des Kontrollmodus von 150 Sekunden.
- Sobald die Alarmzeit bei der pH-Regelung erreicht ist, wird im Display folgende Meldung angezeigt, egal, welche Taste gedrückt wird oder ist: "**phDosZeitMax Erreicht RegInaktiv**"
Erst durch Verlassen des Kontrollmodus (ESC) und erneuter Kontrolle wird die Alarmzeit rückgesetzt.

Pond Pilot Firmware Version 1.21

- In den vorangegangenen Versionen wurde zuwenig Sauerstoffkonzentration in mg/l angezeigt.

Pond Pilot Firmware Version 1.22

- Die Konfiguration kann nun auch bei Verbindung mit einem WLAN- bzw. Ethernet-RS232 Konverter mit der Software Timo von www.matuta.com in das Meß- und Regelgerät des pond piloten übertragen werden.

Pond Pilot Firmware Version 1.23

- Sauerstoffregelung:

Die Regelung für Sauerstoff arbeitet unabhängig vom Zustand des Strömungswächters.

Für die Sauerstoffregelung ist für jeden einzelnen Regelvorgang getrennt eine Schalthysterese von 1 bis 15 Prozent Sauerstoffsättigung einstellbar.

Bei der Sauerstoffregelung wird je nach Regelart (O2 erhöhen oder O2 senken) bei Erreichen des oberen oder unteren Alarmwertes die zu schaltende Schaltsteckdose nicht abgeschaltet.

- Aufgrund des neu einstellbaren Parameters „Schalt-Hysterese“ für die Sauerstoffregelung kann mit der alten pond pilot PC Software, die auf der CD „pondpilot software + extras“ mitgeliefert wird, die Konfiguration des pond piloten nicht ausgelesen bzw. rückgeschrieben werden.

- Die neueste Timo Software unterstützt die pond pilot Version 1.23.

Pond Pilot Firmware Version 1.24

Für den Einsatz des neuen iks Füllstands-Moduls (schwarzer Sensor-Messkopf) ist diese Version erforderlich. Es wurde eine zeitliche Schaltverzögerung von ca. 3 bis 4 Sekunden in diese Firmware integriert. So wird ein kurzzeitiges unnötiges Ein- und Ausschalten z.B. einer Pumpe unterbunden. Ältere iks Füllstands-Module (mit grauem Sensor-Messkopf) können weiterhin mit dieser Firmware-Version verwendet werden. Da in diesen älteren Füllstands-Modulen eine Anti-Wellen-Funktion eingebaut ist (Schaltverzögerung von 3 Sekunden) ergibt sich dann für diesen speziellen Fall eine Schaltverzögerung in Summe von ca. 6 bis 7 Sekunden.

Pond Pilot Firmware Version 1.25

Ausrufezeichen in der Anzeige „2 (pH !) 7,70 pH“

Das Ausrufezeichen bekommt eine leicht zusätzliche Bedeutung: Wenn ein pH-Sollzwischenwert erreicht ist oder am selben Tag **erreicht wurde**, wird dies **ständig** auf dem Display durch ein Ausrufezeichen „!“ in der Klammer symbolisiert. Z. B. 2 (pH !) 7,70 pH.

Das Ausrufezeichen bleibt in der Anzeige bis zum Tageswechsel um Mitternacht selbst dann erhalten, wenn auf den Sollzwischenwert in der Zeit bis Mitternacht nochmals nachgeregelt werden müsste, wenn also der aktuelle Messwert zwischenzeitlich oberhalb des Sollzwischenwertes liegen sollte. Nur wenn der Strömungswächter keine Strömung mehr erkennt („k.D.fluss“), wird die Regelung abgeschaltet und es wird kein Ausrufezeichen auf dem Display (pH) angezeigt.

Menü Änderung:

Menü „Regelung 20“: Änderung von „Pegel <>“ nach „D.Fluss/Pegel<>“

Pond Pilot Firmware Version 1.26

- Redox Regelung:

Für die Redox-Regelung ist für jeden einzelnen Regelvorgang getrennt eine Schalthysterese von 1 bis 200 mV Redoxwert einstellbar. Der vorgegebene Wert ist 50 mV.

- Kompatibilität mit Timo Software:

Nur die aller neueste Timo Software unterstützt die pond pilot Version 1.26.